

규 격 서

품명 및 규격 Description	단위 Unit	수량 Quantity
산업용 로봇 (Industrial robot)	set	2

◇ 특징

- 본 장비는 산업용 로봇으로, 능동 제어되는 6개 관절(6축)이상으로 이루어져 있으며, 사용자의 교시 및 제어를 통해서 물체의 핸들링 등에 활용할 수 있는 장비임.
- 본 장비는 산업용 로봇바디, 이의 동작을 위한 제어기 및 교시장치로 구성되어 있음.
- 해당 사업에서 목표로 하는 공정 구현을 위해서는 2기의 산업용 로봇이 다음의 사양을 각각 만족시켜야 함.

1번 로봇: 가반하중 50kg 이상, 작업반경 2,200mm 이상 및 반복정밀도 $\pm 0.06\text{mm}$ 이하

2번 로봇: 가반하중 20kg 이상, 작업반경 1,700mm 이상 및 반복정밀도 $\pm 0.06\text{mm}$ 이하

- 공정 구현 시 가용할 수 있는 공간의 한계로 인하여 다음의 무게 및 크기 이하 급이어야 함.

1번 로봇: 본체 중량 700 kg 이하, 작업반경 2,500mm 이하 급

2번 로봇: 본체 중량 240 kg 이하, 작업반경 2,000mm 이하 급

◇ 장비의 구성

1. 산업용 로봇 바디

: 6개 이상의 능동 관절로 구성, 가반하중 및 속도 구현을 위한 구동 용량 확보

2. 로봇 제어기

: 산업용 로봇의 동작 제어를 위한 제어기 및 각종 케이블

: CCLink 통신을 위한 통신 카드 포함 (1번 및 2번 로봇 모두)

: 2번 로봇의 경우 IO카드(보드) 포함

3. 교시 장치

: 로봇의 동작 경로 등을 교시(Teaching)하기 위한별도 교시장치(T/P, Teaching pendant)

◇ 상세 규격

No	상 세 규 격	수 량
1	<p>◇ 로봇 사양 (1번 로봇)</p> <ul style="list-style-type: none"> - 분류: 산업용 로봇 - 자유도: 6개 자유도 이상의 수직다관절 형 로봇 - 가반하중: 50 kg 이상 급 - 작업반경: 2,200 mm이상 급 - 반복정밀도: $\pm 0.06\text{mm}$ 이하 급 - 설치 위치: 바닥, 벽 및 천장 고정 - 전원 사양: 220V - CCLink 통신 포함 - 케이블 길이는 허용 범위 내에서 조절 	1 set
2	<p>◇ 로봇 사양 (2번 로봇)</p> <ul style="list-style-type: none"> - 분류: 산업용 로봇 - 자유도: 6개 자유도 이상의 수직다관절 형 로봇 - 가반하중: 20 kg 이상 급 - 작업반경: 1,700 mm이상 급 - 반복정밀도: $\pm 0.06\text{mm}$ 이하 급 - 설치 위치: 바닥, 벽 및 천장 고정 - 전원 사양: 220V - CCLink 통신 포함 / IO 카드(보드) 포함 - 케이블 길이는 허용 범위 내에서 조절 	1 set
2	<p>◇ 기 타</p> <ul style="list-style-type: none"> ▷ 해당 제품에 대한 신속하고 원활한 기술 지원 및 교육 등을 고려하여 국내산 산업용 로봇 ▷ 해당 장비에 대한 교육 지원 ▷ A/S 방안 <ul style="list-style-type: none"> - 납품 후 A/S에 대한 상세 방안 제시 ▷ <u>납기 : 계약일로 부터 2개월</u> 	