

사업실명제 대상 사업내역서

사업실명제 등록번호	2016-11	담당부서 작성자	대구융합기술연구센터장 권오원 (053-670-9001/owkwon@kimm.re.kr)
사업명	의료소외계층 맞춤형 로봇틱 현장클리닉 기술혁신 기반구축		
사업개요 및 추진경과	<ul style="list-style-type: none"> ○ 추진배경 <ul style="list-style-type: none"> - 의료소외지 환자에 대한 현장진료를 가능하게 하는 의료시스템 개발(핵심기술개발을 통한 “기술기반구축”을 목표로 함) ○ 추진기간 : '14. 1. 1 ~ '18.12.31 (5년) ○ 총사업비 : 3,104 백만원 ○ 주요내용 <ul style="list-style-type: none"> - 전이암 진단을 위한 소형 자동 형광면역 염색시스템 제작 및 기본성능시험 - 전이암 진단용 바이오칩 개발 및 암세포를 활용한 분리효율 검증 - 시료 처리 속도의 최적화를 통한 2시간 이내 암세포 분리시간 검증 - 유체제어 모듈을 통합한 소형 자동 암세포 분리기의 설계 및 제작 - 소형 자동 암세포 분리기의 검증 ○ 추진경과 <ul style="list-style-type: none"> - 2013. 4. ~ 10. : 주요사업 기획 - 2014. 1. ~ 12. : 1차년도 사업 수행 - 2015. 1. ~ 12. : 2차년도 사업 수행 - 2016. 1. ~ 12. : 3차년도 사업 수행 - 2017. 1. ~ 12. : 4차년도 사업 수행 - 2018. 1. ~ 12. : 5차년도 사업 수행 		

<p>사업수행자 (관련자 및 업무분담 내용)</p>	<p>○ 최초 입안자 및 최종 결재자</p> <ul style="list-style-type: none"> - 최초 입안자 : 대구융합기술연구센터장 박경택 - 최종 결재자 : 원장 임용택 <p>○ 사업 관련자</p> <table border="1" data-bbox="446 537 1372 996"> <thead> <tr> <th>구분</th> <th>성명</th> <th>직급</th> <th>수행기간</th> <th>담당업무 (업무분담 내용)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>센터장</td> <td>권오원</td> <td>책임 연구원</td> <td>'14.1.1~'18.12.31</td> <td>사업총괄</td> </tr> <tr> <td>담당</td> <td>곽봉섭</td> <td>선임 연구원</td> <td>'14.1.1~'18.12.31</td> <td>세부사업수행</td> </tr> <tr> <td>실장</td> <td>김동연</td> <td>책임 행정원</td> <td>-</td> <td>사업관리</td> </tr> <tr> <td>팀장</td> <td>권동인</td> <td>책임 행정원</td> <td>-</td> <td>사업관리</td> </tr> </tbody> </table>	구분	성명	직급	수행기간	담당업무 (업무분담 내용)	센터장	권오원	책임 연구원	'14.1.1~'18.12.31	사업총괄	담당	곽봉섭	선임 연구원	'14.1.1~'18.12.31	세부사업수행	실장	김동연	책임 행정원	-	사업관리	팀장	권동인	책임 행정원	-	사업관리
구분	성명	직급	수행기간	담당업무 (업무분담 내용)																						
센터장	권오원	책임 연구원	'14.1.1~'18.12.31	사업총괄																						
담당	곽봉섭	선임 연구원	'14.1.1~'18.12.31	세부사업수행																						
실장	김동연	책임 행정원	-	사업관리																						
팀장	권동인	책임 행정원	-	사업관리																						
<p>다른기관 또는 민간인 관련자</p>	<p>○ 해당사항 없음</p>																									
<p>추진실적</p>	<ul style="list-style-type: none"> - 유체형 촉각 센싱 모듈을 사용한 유방암 촉진 시스템 제작 및 기본성능시험 <ul style="list-style-type: none"> : 패드 형상 계측 오차율 5 % : 작용력 계측 오차율 10 % - 유체형 촉각 센싱 모듈을 사용한 형상 계측 시스템 개발 - 유체형 촉각 센싱 모듈용 영상 정보 통신 프로토콜 개발 - 유체형 촉각 센싱 모듈을 사용한 작용력 계측 성능평가 시스템 개발 																									