312

313

초고속 고정밀 자기베어링 기술

로봇메카트로닉스연구실

연구자 : 박철훈 T. 042.868.7980

기술 개요

• 회전체를 자기부상의 원리를 이용하여 완전히 띄운 채 회전시킴으로써 회전속도 10만rpm 이상의 초고속, 회전진동 2μm이하의 고정밀 회전이 가능한 자기베어링 기술







고객·시장

- 자기베어링 제작 업체
- 터보기계(압축기, 블로워, 터빈, 펌프) 업체
- 고속 스핀들 업체, 초원심분리기 업체
- 정밀 롤러(인쇄전자, 나노 임프린트용) 제작 업체 및 응용 업체

기존 기술의 문제점 또는 본 기술의 필요성

- 기존 볼베어링의 경우 회전기계의 고속화, 정밀화에 한계가 있음
- 직경 50mm의 회전체를 볼베어링을 적용하는 경우 최대 3만rpm 수준의 회전이 가능함
- 볼베어링이 적용된 저속 정밀 롤러의 경우 20~40µm의 회전진동이 발생함
- 회전속도 10만rpm 이상의 초고속, 회전진동 2µm 고정밀 회전기계를 개발하기 위해서는 완전 부상상태로 비접촉 회전이 가능한 자기베어링을 적용해야 함

기술의 차별성

- 영구자석과 전자석을 함께 사용한 에너지 효율적 자기베어링
- 호모폴라형 구조로 헤테로폴라형 자기베어링의 높은 발열 문제 해결
- 보조베어링 및 센서를 일체화하여 자기베어링의 길이를 감소시킴으로써 전체 시스템 부피 감소
- 짧은 회전체 길이가 가능해져 1차 굽힘모드 주파수를 높일 수 있어 고속 회전안정성 향상
- 자중보상 및 편향력용 영구자석을 적용하여 전류사용 및 회전진동 최소화
- 비접촉, 무마찰로 윤활제가 불필요한 반영구적 청정베어링
- 실시간 진동/부하감시 및 위험상황에 대처하는 스마트 베어링

기술완성도 (TRL)

자료조사

개념 또는

개발

프로젝트 기술개념 프로토타입 유사함경 아이디어

시작품 현장실증 제작·평가

파일럿 상용모델의 상용데모

양산 및 초기시장 진입

기타

희망 파트너쉽











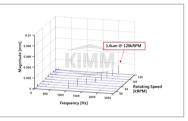
공동연구

기술의 무수섬

- 초고속 스핀들에 적용하여 직경 41mm의 회전체에 대하여 회전속도 12만 rpm, 선속도 49.2 Mil-DN 달성
- 저속 고정밀 롤러에 적용하여 회전속도 30 rpm, 부하 300N 조건에서 $2\mu m$ 이하 회전진동 달성
- 외부의 진동이나 부하를 실시간으로 감시하여 시스템의 이상증상을 사전에 감지할 수 있음



〈 회전속도 12만 rpm 초고속 스핀들 〉



〈 12만 rpm 회전속도에서 반경방향 진동 〉



〈 자기베어링 적용 정밀 롤러 〉

〈 30rpm, 부하 300N조건에서 회전진동 〉

지식재산권

- 자기베어링이 구비된 터보기기(KR1287057)
- 영구자석과 전자석을 이용한 자기베어링(KR0976631)
- 자기베어링 시스템(KR1133560)
- 자기베어링 구조 및 이를 구비한 터보기기(KR1166854, US9041266, SE536808, CNZL201180013360.X)
- 보조베어링이 결합된 복합자기베어링(KR1408060, US9273723, CNZL201380006733.X)
- 센서 및 보조베어링이 결합된 복합자기베어링(KR1444139)
- 편향력 보상용 쓰러스트 자기베어링(KR1552350, US14/674022, CN201510196685.6)
- 자기베어링 및 영구자석부가 구비된 롤러모듈(KR1809104, US15/554729, UK1708962.4)

노하우

- 초고속 회전체 설계, 제작 기술
- 초고속, 고정밀 자기베어링 제어기술
- 인덕티브 변위센서 기술
- 실시간 진동, 부하 감시 및 비상상황 대응 기술